

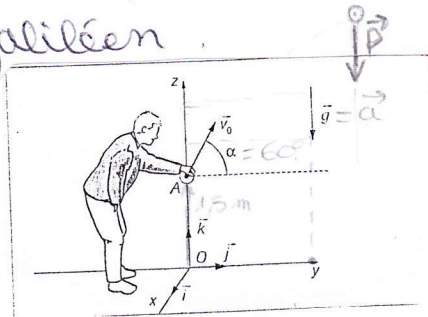
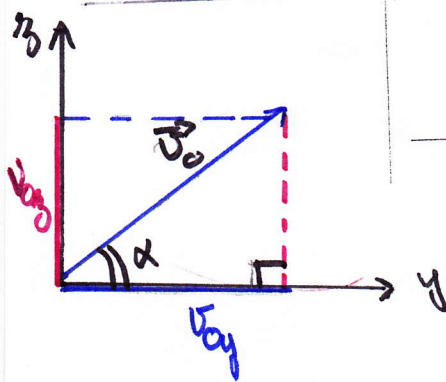
Activité : Pétaque et

Exercice 1:

1 - Décors :

- * système : Homme / boule de pétaque.
- * référentiel galiléen.

* schéma :



2 - Conditions initiales :

* Position :

- $x_0 = 0$
- $y_0 = 0$
- $z_0 = h = 1,5$

* Vitesse :

- $v_{x0} = 0$
- $v_{y0} = v_0 \times \cos \alpha$
- $v_{z0} = v_0 \times \sin \alpha$

3 - Bilan des forces :

- * Force exercée : poids (N) sur la boule de pétaque

$$\vec{P} = \text{cste} \begin{cases} P_y = 0 \\ P_z = -P \end{cases}$$

Go ! \rightarrow 2^e loi de Newton : $\vec{P} = m \times \vec{a}$ donc $m \times \vec{g} = m \times \vec{a}$
 $\vec{g} = \vec{a}$

① Le mouvement de la boule de pétaque va s'effectuer sur le plan $(Oy; Oz)$ et sera parabolique et uniformément varié car $\vec{a} = \text{cste}$.

② Il faut étudier le mouvement du système "boule" dans le référentiel terrestre, dit galiléen.
voir Méthode 1, 2, 3 et Go ! ci-dessus.

③ Equations horaires :

$$\begin{cases} y(t) = v_0 \times \cos \alpha \times t + 0 & \text{avec } R_3 = v_0 \times \cos \alpha \text{ et } R = 0 \\ z(t) = -\frac{g}{2} \times t^2 + v_0 \times \sin \alpha \times t + h & \text{avec } R_2 = v_0 \times \sin \alpha \text{ et } R_1 = h \end{cases}$$

électron. (chapitre 6)

④ Equation de la trajectoire:

$$t = \frac{y}{v_0 \times \cos \alpha}$$

$$z = -\frac{g}{2} \left(\frac{y}{v_0 \cos \alpha} \right)^2 + v_0 \sin \alpha \left(\frac{y}{v_0 \cos \alpha} \right) + h$$

$$y = -\frac{g}{2v_0^2 \times \cos^2 \alpha} \times y^2 + (\tan \alpha) y + h$$

⑤ $z = -\frac{g}{2v_0^2 \times \cos^2 \alpha} \times y^2 + (\tan \alpha) y + h$

FAUX

$$\left[\begin{aligned} 0 &= -\frac{9,81}{2 \times v_0^2 \times \cos^2(60)} \times (7,2)^2 + (\tan 60) \times 7,2 + 1,5 \\ &= -\frac{9,81}{v_0^2 \times 0,5} \times 51,84 + 18,7 \\ &= \frac{-508,5}{v_0^2 \times 0,5} + 18,7 \end{aligned} \right. \text{FAUX}$$

$$v_0 = \frac{-4,9 \times 7,2^2}{-\tan \alpha \times 7,2 - 1,5} = 8,5 \text{ m} \cdot \text{s}^{-1}$$

⑥ $v_y = 0 \rightarrow$ vecteur vitesse horizontal / $t = 3,2$

Soit: $0 = v_y = -g \times t + v_0 \times \sin \alpha$

D'où: $z = -\frac{g}{2} \times t^2 + v_0 \times \sin \alpha \times t + h$

$$z = -\frac{9,81}{2 \times (8,5)^2 \times \cos^2 60} \times (3,2)^2 + \tan 60 \times 3,2 + 1,5$$

$$z = 4,3 \text{ m}$$